



КАЗАХСКИЙ НАЦИОНАЛЬНЫЙ УНИВЕРСИТЕТ  
ИМЕНИ АЛЬ-ФАРАБИ



ФИЗИКО-ТЕХНИЧЕСКИЙ ФАКУЛЬТЕТ  
КАФЕДРА ТЕПЛОФИЗИКИ И ТЕХНИЧЕСКОЙ ФИЗИКИ

# 3D моделирование физических процессов

## Принцип расщепления

Лектор: PhD  
Максимов Валерий Юрьевич

# ПРИНЦИП РАСЩЕПЛЕНИЯ

Модельное уравнение 
$$\frac{\partial f}{\partial t} + u \frac{\partial f}{\partial x} = a \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \quad (1)$$

можно разбить на два уравнения:

$$\frac{\partial f}{\partial t} + u \frac{\partial f}{\partial x} = 0 \quad (2)$$

- уравнение конвекции

$$\frac{\partial f}{\partial t} = a \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \quad (3)$$

- уравнение "диффузии", или применительно к температуре, уравнение теплопроводности

• Переход от временного слоя  $n$  к слою  $n+1$  выполняется за два «дробных шага». На первом шаге при переходе от  $n$  к слою  $n+1/2$  действует уравнение (2), а на втором шаге ( $n+1/2 \rightarrow n+1$ ) - уравнение (3). Естественно ожидать, что суммарный эффект двух таких шагов близок к эффекту перехода от  $n$  к  $n+1$  по уравнению (1) за 1 шаг.

1.  $n$  к слою  $n+1/2$

$$f_i^{n+\frac{1}{2}} - f_i^n + u \frac{f_i^n - f_{i-1}^n}{\Delta x} = 0$$

Изменение на пол шага

$$\Rightarrow f_i^{n+\frac{1}{2}} = f_i^n - \frac{C}{2} (f_i^n - f_{i-1}^n)$$

2.  $n+1/2$  к слою  $n+1$

$$\frac{f_i^{n+1} - f_i^{n+\frac{1}{2}}}{\Delta t / 2} = a \frac{f_{i+1}^{n+1} + f_{i-1}^{n+1} - 2f_i^{n+1}}{\Delta x^2}$$

- Согласно принципу расщепления отдельные члены (или комплексы), входящие в уравнение, можно реализовать поразному на различных промежуточных этапах (шагах).
- Если уравнения дробных шагов описывают частные физические явления (как в нашем примере), то говорят о расщеплении по физическим процессам.

# МЕТОД СПОЛДИНГА

## ПРЕОБРАЗОВАНИЕ УРАВНЕНИЙ

Сначала переход от декартовых переменных  $x, y$  к переменным  $\xi, \psi$ , где  $\xi \equiv x$ , а  $\psi$  - функция тока.

Перейдем от прямоугольных переменных  $x, y$  к новым переменным Мизеса  $\xi, \psi$ . Здесь  $\xi = x$ , а  $\psi$  - функция тока, которая определяется из уравнения неразрывности:

$$u = \frac{\partial \psi}{\partial y} \quad v = -\frac{\partial \psi}{\partial x} \quad (1)$$

Тогда частные производные по координатам будут иметь вид:

$$\frac{\partial}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial x} + \frac{\partial}{\partial \psi} \frac{\partial \psi}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial \xi} - v \frac{\partial}{\partial \psi}$$

$$\frac{\partial}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial y} + \frac{\partial}{\partial \psi} \frac{\partial \psi}{\partial y} = u \frac{\partial}{\partial \psi} \quad (2)$$

Используя эти формулы перехода, в новых переменных, уравнение (1) превращается в тождество, а (2) приводится к виду:

$$\Phi \frac{\partial \Phi}{\partial \xi} - \Phi v \frac{\partial \Phi}{\partial \psi} + \Phi v \frac{\partial \Phi}{\partial \psi} = \Phi \frac{\partial}{\partial \psi} \left( v \Phi \frac{\partial \Phi}{\partial \psi} \right) \quad (3)$$

После простых преобразований получим:

$$\frac{\partial \Phi}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial \psi} \left( v \Phi \frac{\partial \Phi}{\partial \psi} \right) \quad (4)$$

Чтобы преодолеть эти трудности, необходимо перейти к другим переменным  $x, \omega$ , где  $x$  – продольная координата, причем  $x=\xi$ ,  $\omega$ - безразмерная функция тока, которая определяется следующим образом:

$$\omega = \frac{\psi - \psi_I}{\psi_E - \psi_I}$$

где  $\psi_I, \psi_E$  - значения функции тока на нижней и верхней границах расчетной области соответственно.

Переменная  $\omega$  удобна тем, что ее область изменения всегда лежит в следующих пределах:

$$0 \leq \omega \leq 1,$$

следовательно,

$$\omega_I = 0 \qquad \omega_E = 1$$

Индексы I и E соответствуют нижней и верхней границам расчетной области. В переменных  $x, \omega$  конечно-разностная сетка всегда автоматически «подстраивается» под расчетную область.

Формулы перехода в данном случае будут иметь следующий вид:

$$\frac{\partial}{\partial \xi} = \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial \xi} + \frac{\partial}{\partial \omega} \frac{\partial \omega}{\partial \xi} = \frac{\partial}{\partial x} + \left( \frac{v_I}{\psi_E - \psi_I} + \frac{v_E - v_I}{\psi_E - \psi_I} \right) \frac{\partial}{\partial \omega}$$

$$\frac{\partial}{\partial \psi} = \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial \psi} + \frac{\partial}{\partial \omega} \frac{\partial \omega}{\partial \psi} = \frac{1}{\psi_E - \psi_I} \frac{\partial}{\partial \omega}$$

Тогда уравнение (4) в новых переменных  $x, \omega$  примет вид:

$$\frac{\partial \hat{O}}{\partial x} + \left( \frac{v_I}{\psi_E - \psi_I} + \frac{v_E - v_I}{\psi_E - \psi_I} \omega \right) \frac{\partial \hat{O}}{\partial \omega} =$$

$$= \frac{1}{\psi_E - \psi_I} \frac{\partial}{\partial \omega} \left( \frac{\check{A}_{\hat{O}} \hat{O}}{\psi_E - \psi_I} \frac{\partial \hat{O}}{\partial \omega} \right) + \frac{S_{\hat{O}}}{\rho u}$$

(5)

Введем обозначения:

$$a = \frac{v_I}{\psi_E - \psi_I} \quad b = \frac{v_E - v_I}{\psi_E - \psi_I} \quad c = \frac{\Gamma_\Phi \Phi}{(\psi_E - \psi_I)^2} \quad d = \frac{S_\Phi}{\rho u}$$

С учетом введенных обозначений уравнение (5) примет следующий вид:

$$\frac{\partial \Phi}{\partial x} + (a + b\omega) \frac{\partial \Phi}{\partial \omega} = \frac{\partial}{\partial \omega} \left( c \frac{\partial \Phi}{\partial \omega} \right) + d \quad (6)$$

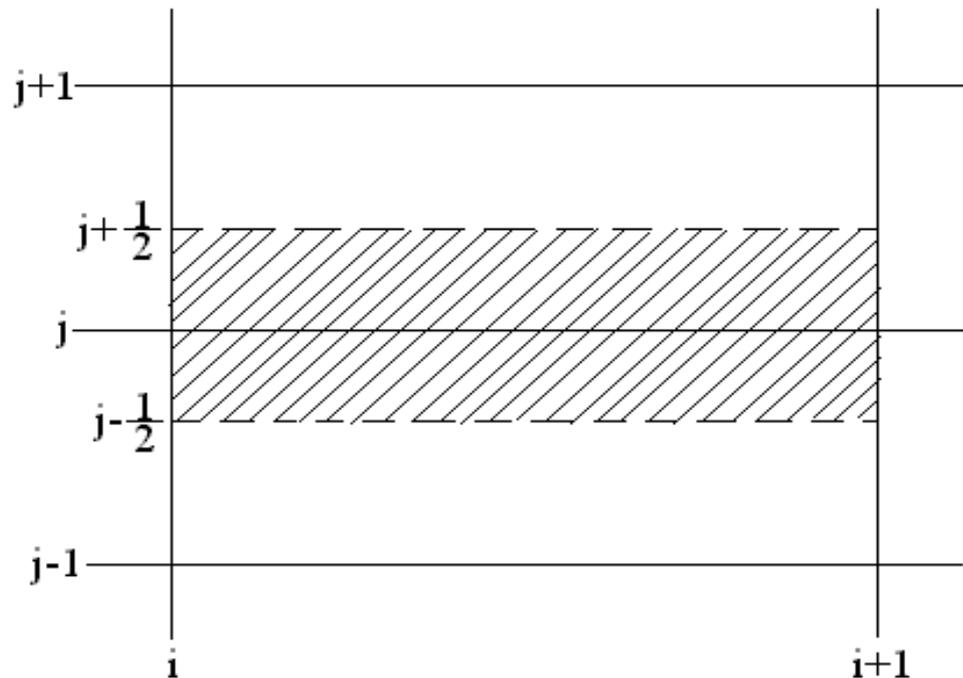
Решение этого уравнения получается в переменных  $x, \omega$ , а затем по необходимости осуществляется обратный переход от  $\omega$  к переменной  $y$  по следующей формуле:

$$y = \int_0^\omega \frac{\psi_E - \psi_I}{\rho \Phi} d\omega$$

## КОНЕЧНО – РАЗНОСТНАЯ СХЕМА

Конечно-разностный аналог уравнения (6) получим методом интегрирования по контрольному объему. Для этого выберем следующую двумерную область интегрирования:

$$x_i \leq x \leq x_{i+1}, \quad \omega_{j-1/2} \leq \omega \leq \omega_{j+1/2} \quad (\text{см. рисунок 1}).$$



*Рис. 1. Фрагмент конечно-разностной сетки  
Заштрихованная область – контрольный объем*

Проинтегрируем уравнение (6) от  $x_i$  до  $x_{i+1}$  и от  $\omega_{j-\frac{1}{2}}$  до  $\omega_{j+\frac{1}{2}}$

Поскольку  $x$  и  $\omega$  независимые переменные, то порядок интегрирования не имеет значения:

$$\int_{j-\frac{1}{2}}^{j+\frac{1}{2}} \int_i^{i+1} \frac{\partial \hat{O}}{\partial x} dx d\omega + \int_i^{i+1} \int_{j-\frac{1}{2}}^{j+\frac{1}{2}} (a + b\omega) \frac{\partial \hat{O}}{\partial \omega} d\omega dx =$$

$$= \int_i^{i+1} \int_{j-\frac{1}{2}}^{j+\frac{1}{2}} \frac{\partial}{\partial \omega} \left( c \frac{\partial \hat{O}}{\partial \omega} \right) d\omega dx + \int_i^{i+1} \int_{j-\frac{1}{2}}^{j+\frac{1}{2}} dd\omega dx \quad (7)$$

Рассмотрим каждый интеграл отдельно, обозначив соответственно через  $l_1, l_2, l_3, l_4$

$$I_1 \approx \int_{j-\frac{1}{2}}^{j+\frac{1}{2}} (\Phi_{i+1} - \Phi_i) d\omega \approx (\Phi_{i+1,j} - \Phi_{i,j}) \Delta\omega \quad (8)$$

Здесь при интегрировании по  $\omega$  была использована теорема о среднем; при этом в качестве средней точки выбрана точка  $j$  и введено обозначение:

$$\Delta\omega = \omega_{j+\frac{1}{2}} - \omega_{j-\frac{1}{2}}$$

Интеграл, обозначенный  $I_2$ , проинтегрируем по частям, используя, где необходимо, теорему о среднем. При этом, интегрируя по  $\omega$ , в качестве средней точки также будем использовать узел  $j$ , а при интегрировании по  $x$  обозначим среднюю точку  $i^*$ , смысл которого будет пояснен ниже:

$$I_2 = \int_i^{i+1} \int_{j-\frac{1}{2}}^{j+\frac{1}{2}} (a + b\omega) \frac{\partial \hat{O}}{\partial \omega} d\omega dx = \int_i^{i+1} \left[ (a + b\omega) \hat{O} \Big|_{j-\frac{1}{2}}^{j+\frac{1}{2}} - \int_{j-\frac{1}{2}}^{j+\frac{1}{2}} b \hat{O} d\omega \right] dx \approx$$

$$\approx \int_i^{i+1} \left[ (a + b\omega) \Phi_{j+\frac{1}{2}} - \left( a + b\omega_{j-\frac{1}{2}} \right) \Phi_{j-\frac{1}{2}} \right] dx - b_i \int_i^{i+1} (b\Phi)_j \Delta\omega dx \approx$$

(9)

$$\approx \left[ \left( a + b\omega_{j+\frac{1}{2}} \right) \Phi_{j+\frac{1}{2}} \right]_{i^*} \Delta x - \left[ \left( a + b\omega_{j-\frac{1}{2}} \right) \Phi_{j-\frac{1}{2}} \right]_{i^*} \Delta x - (b\Phi)_{i^*,j} \Delta\omega \Delta x$$

Для получения линейного конечно-разностного уравнения необходимо, чтобы коэффициенты при неизвестных  $\Phi$  были записаны на известном слое. Поэтому в последних выражениях уравнения (9) коэффициенты при  $\Phi$  запишем в узле  $i$ , а сами значения  $\Phi$  – в узле  $i+1$ :

$$I_2 \approx \left( a + b\omega_{j+\frac{1}{2}} \right)_i \Phi_{i+1, j+\frac{1}{2}} \Delta x - \left( a + b\omega_{j-\frac{1}{2}} \right)_i \Phi_{i+1, j-\frac{1}{2}} \Delta x - b_{i,j} \Phi_{i+1, j} \Delta \omega \Delta x \quad (10)$$

Рассмотрим подробнее, чему равно  $b_{i,j}$ :

$$\begin{aligned} b_{i,j} &= \frac{(\nu_E - \nu_I)_i}{(\psi_E - \psi_I)_i} = \frac{-1}{(\psi_E - \psi_I)_i} \frac{\partial}{\partial x} (\psi_E - \psi_I) \Big|_i = \frac{-1}{(\psi_E - \psi_I)_i} \frac{(\psi_E - \psi_I)_{i+1} - (\psi_E - \psi_I)_i}{\Delta x} = \\ &= \frac{-1}{\Delta x} \left[ \frac{(\psi_E - \psi_I)_{i+1}}{(\psi_E - \psi_I)_i} - 1 \right] \end{aligned} \quad (11)$$

Из выражения (11) следует, что коэффициент  $b$  не зависит от поперечной координаты, тогда последнее слагаемое в выражении (10) примет вид:

$$-b_{i,j} \hat{O}_{i+1,j} \Delta \omega \Delta x = \left( \frac{(\psi_E - \psi_I)_{i+1}}{(\psi_E - \psi_I)_i} - 1 \right) \hat{O}_{i+1,j} \Delta \omega$$

С учетом (11) первое и второе слагаемые в выражении (10) будут иметь следующий вид:

$$\left( a + b\omega_{j+\frac{1}{2}} \right)_i \Phi_{i+1, j+\frac{1}{2}} \Delta x = \frac{v_{i, j+\frac{1}{2}}}{(\psi_E - \psi_I)_i} \Phi_{i+1, j+\frac{1}{2}} \Delta x$$

(12)

$$\left( a + b\omega_{j-\frac{1}{2}} \right)_i \Phi_{i+1, j-\frac{1}{2}} \Delta x = \frac{v_{i, j-\frac{1}{2}}}{(\psi_E - \psi_I)_i} \Phi_{i+1, j-\frac{1}{2}} \Delta x$$

Предположив также, что значения  $\Phi$  в «половинных» узлах можно записать, как средние арифметические соседних «целых» узлов:

$$\Phi_{i+1, j \pm \frac{1}{2}} = \frac{1}{2} (\Phi_{i+1, j} + \Phi_{i+1, j \pm 1})$$

и используя формулы (12), окончательно конечно-разностная аппроксимация второго интеграла будет выглядеть следующим образом:

$$I_2 \approx \frac{v_{i, j + \frac{1}{2}}}{2(\psi_E - \psi_I)_i} (\Phi_{i+1, j} + \Phi_{i+1, j+1}) \Delta x -$$

$$- \frac{v_{i, j + \frac{1}{2}}}{2(\psi_E - \psi_I)_i} (\Phi_{i+1, j} + \Phi_{i+1, j-1}) \Delta x + \left[ \frac{(\psi_E - \psi_I)_{i+1}}{(\psi_E - \psi_I)_i} - 1 \right] \Phi_{i+1, j} \Delta \omega$$
(13)

Для третьего интеграла также используем теорему о среднем и, как и в предыдущем случае, применим метод линеаризации полученного выражения с помощью специального подбора средней точки:

$$I_3 = \int_i^{i+1} \left( c \frac{\partial \Phi}{\partial \omega} \right)_{j+\frac{1}{2}} dx - \int_i^{i+1} \left( c \frac{\partial \Phi}{\partial \omega} \right)_{j-\frac{1}{2}} dx = \left( c \frac{\partial \Phi}{\partial \omega} \right)_{i^*, j+\frac{1}{2}} \Delta x - \left( c \frac{\partial \Phi}{\partial \omega} \right)_{i^*, j-\frac{1}{2}} \Delta x$$

Преобразуем полученное выражение и заменим в соответствии с (5) следующим образом:

$$I_3 = \left[ \frac{\Gamma_\phi \Phi}{(\psi_E - \psi_I)^2} \frac{\partial \Phi}{\partial \omega} \right]_{i^*, j+\frac{1}{2}} \Delta x - \left[ \frac{\Gamma_\phi \Phi}{(\psi_E - \psi_I)^2} \frac{\partial \Phi}{\partial \omega} \right]_{i^*, j-\frac{1}{2}} \Delta x$$

Используем формулу перехода от  $y$  к  $\omega$ :

$$\frac{\partial}{\partial y} = \frac{\Phi}{\psi_E - \psi_I} \frac{\partial}{\partial \omega}$$

Тогда

$$I_3 = \left( \frac{v}{\psi_E - \psi_I} \frac{\partial \Phi}{\partial y} \right)_{i^*, j + \frac{1}{2}} \Delta x - \left( \frac{v}{\psi_E - \psi_I} \frac{\partial \Phi}{\partial y} \right)_{i^*, j - \frac{1}{2}} \Delta x$$

Аппроксимируем значения производных, входящих в последнее выражение, используя для этой цели центральные конечно-разностные соотношения относительно узлов  $y_{i+1/2}$  и  $y_{i-1/2}$ . Кроме того, в целях линеаризации полученного выражения значения  $\Phi$  будут записаны в узле  $i+1$ , а коэффициенты при них – в узле  $i$ :

$$I_3 = \frac{v_{i,j+\frac{1}{2}}}{(\psi_E - \psi_I)_i} \frac{\Phi_{i+1,j+1} - \Phi_{i+1,j}}{\Delta y} \Delta x - \frac{v_{i,j-\frac{1}{2}}}{(\psi_E - \psi_I)_i} \frac{\Phi_{i+1,j} - \Phi_{i+1,j-1}}{\Delta y} \Delta x$$

Введем следующие обозначения:

$$\frac{v_{i,j+\frac{1}{2}}}{\Delta y} = T_{i,j+\frac{1}{2}}$$

$$\frac{v_{i,j-\frac{1}{2}}}{\Delta y} = T_{i,j-\frac{1}{2}}$$

Таким образом, окончательно получим:

$$I_3 = \frac{\Delta x}{(\psi_E - \psi_I)_i} \left[ T_{i,j+\frac{1}{2}} \left( \Phi_{i+1,j+1} - \Phi_{i+1,j} \right) - T_{i,j-\frac{1}{2}} \left( \Phi_{i+1,j} - \Phi_{i+1,j-1} \right) \right] \quad (14)$$

Для последнего интеграла дважды применим теорему о среднем:

$$I_4 \approx d_{i,j} \Delta x \Delta \omega \quad (15)$$

Соберем теперь все слагаемые (8), (13)-(15) и запишем уравнение (6) в конечно-разностном виде:

$$\begin{aligned} & (\Phi_{i+1,j} - \Phi_{i,j}) \Delta \omega + \frac{v_{i,j+\frac{1}{2}} \Delta x}{2(\psi_E - \psi_I)_i} (\Phi_{i+1,j} + \Phi_{i+1,j+1}) - \frac{1}{2} v_{i,j-\frac{1}{2}} \frac{\Delta x}{(\psi_E - \psi_I)_i} (\Phi_{i+1,j} + \Phi_{i+1,j-1}) + \\ & + \left[ \frac{(\psi_E - \psi_I)_{i+1}}{(\psi_E - \psi_I)_i} - 1 \right] \Phi_{i+1,j} \Delta \omega = \frac{\Delta x}{(\psi_E - \psi_I)_i} \left[ T_{i,j+\frac{1}{2}} (\Phi_{i+1,j+1} - \Phi_{i+1,j}) - T_{i,j-\frac{1}{2}} (\Phi_{i+1,j} - \Phi_{i+1,j-1}) \right] + d_{i,j} \Delta x \Delta \omega \end{aligned} \quad (16)$$



Спасибо за внимание!